

Analysis III

Winter 2017/2018



Berechnung der Stammfunktion, Vektorpotential

Buch Kapitel 7.7-7.8

Erinnerung

Satz: (Erster Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein Gebiet und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein Potentialfeld mit Stammfunktion f , d.h. $\text{grad}f = \mathbf{v}$. Dann gilt für jede in D verlaufende Kurve $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = f(\gamma(t_e)) - f(\gamma(t_a)).$$

Satz: (Kurvenintegrale und Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein Gebiet, $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine Kurve in D und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein stetiges Vektorfeld. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

1. **Wegunabhängigkeit** des Kurvenintegrals: Für alle Kurven γ hängt $\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}$ nur vom Anfangs- und Endpunkt der Kurve ab.
2. Für alle geschlossenen Kurven (d.h. $\gamma(t_a) = \gamma(t_e)$) ist $\oint_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = 0$.
3. \mathbf{v} ist ein Potentialfeld.

Satz: (zweiter Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein einfach zusammenhängendes Gebiet ($n \geq 2$) und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein stetig differenzierbares Vektorfeld.

Dann ist \mathbf{v} genau dann ein Potentialfeld, wenn die Jacobi-Matrix $J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})$ für alle $\mathbf{x} \in D$ symmetrisch ist

$$J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x}) = J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})^{\top}.$$

Erinnerung

Satz: (Erster Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein Gebiet und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein Potentialfeld mit Stammfunktion f , d.h. $\text{grad} f = \mathbf{v}$. Dann gilt für jede in D verlaufende Kurve $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = f(\gamma(t_e)) - f(\gamma(t_a)).$$

Satz: (Kurvenintegrale und Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein Gebiet, $\gamma : [t_a, t_e] \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine Kurve in D und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein stetiges Vektorfeld. Dann sind folgende Aussagen äquivalent:

1. **Wegunabhängigkeit** des Kurvenintegrals: Für alle Kurven γ hängt $\int_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}$ nur vom Anfangs- und Endpunkt der Kurve ab.
2. Für alle geschlossenen Kurven (d.h. $\gamma(t_a) = \gamma(t_e)$) ist $\oint_{\gamma} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s} = 0$.
3. \mathbf{v} ist ein Potentialfeld.

Satz: (zweiter Hauptsatz für Potentialfelder)

Sei $D \subset \mathbb{R}^n$ ein einfach zusammenhängendes Gebiet ($n \geq 2$) und $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^n$ ein stetig differenzierbares Vektorfeld.

Dann ist \mathbf{v} genau dann ein Potentialfeld, wenn die Jacobi-Matrix $J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})$ für alle $\mathbf{x} \in D$ symmetrisch ist

$$J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x}) = J_{\mathbf{v}}(\mathbf{x})^{\top}.$$

Berechnung der Stammfunktion

Motivation: (Stammfunktion)

- Kenntnis der Stammfunktion ist praktisch
- Auswertung des Integrals über Kurvenelement
- **Ziel:** Berechnungsmethode für die Stammfunktion!

1

Zusammenfassung: (Ansatzmethode)

Verwende den Ansatz:

$$\operatorname{grad} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} f_x(x, y, z) \\ f_y(x, y, z) \\ f_z(x, y, z) \end{pmatrix} = \mathbf{v}(x, y, z).$$

1. Integriere f_x nach x , erhalte F_x mit unbekannter $C(y, z)$ unabhängig von x .
2. Differenziere F_x partiell nach y und vergleiche mit f_y . Erhalte F_y mit unbekannter $D(z)$ unabhängig von x und y .
3. Differenziere F_y partiell nach z und vergleiche mit f_z . Damit kann $D_z(z)$ bestimmt werden, so dass mittels Integration von $D_z(z)$ die Stammfunktion F' bestimmt werden kann.

Methode: (Methode mit dem Kurvenintegral)

Verwende den Ansatz:

$$f(\mathbf{x}) = \int_{\gamma_x} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}.$$

γ_x ist dabei ein beliebiger in D liegender Polygonzug, der \mathbf{x}_0 mit \mathbf{x} verbindet.

Idee: Finde γ_x und \mathbf{x}_0 so, dass sich das Integral leicht berechnen lässt. Mit

$$\gamma_x(t) = \mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0), \quad t \in [0, 1],$$

gilt es das Integral

$$f(\mathbf{x}) = \int_0^1 \mathbf{v}(\mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) dt$$

zu berechnen.

2



Motivation: (Stammfunktion)

- Kenntnis der Stammfunktion ist praktisch
- Auswertung des Integrals über Kurvenelement
- **Ziel:** Berechnungsmethode für die Stammfunktion!



Zusammenfassung: (Ansatzmethode)

Verwende den Ansatz:

$$\operatorname{grad} f(x, y, z) = \begin{pmatrix} f_x(x, y, z) \\ f_y(x, y, z) \\ f_z(x, y, z) \end{pmatrix} = \mathbf{v}(x, y, z).$$

1. Integriere f_x nach x , erhalte F_x mit unbekannter $C(y, z)$ unabhängig von x .
2. Differenziere F_x partiell nach y und vergleiche mit f_y . Erhalte F_y mit unbekannter $D(z)$ unabhängig von x und y .
3. Differenziere F_y partiell nach z und vergleiche mit f_z . Damit kann $D_z(z)$ bestimmt werden, so dass mittels Integration von $D_z(z)$ die Stammfunktion F bestimmt werden kann.

Methode: (Methode mit dem Kurvenintegral)

Verwende den Ansatz:

$$f(\mathbf{x}) = \int_{\gamma_x} \mathbf{v} \cdot d\mathbf{s}.$$

γ_x ist dabei ein beliebiger in D liegender Polygonzug, der \mathbf{x}_0 mit \mathbf{x} verbindet.

Idee: Finde γ_x und \mathbf{x}_0 so, dass sich das Integral leicht berechnen lässt. Mit

$$\gamma_x(t) = \mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0), \quad t \in [0, 1],$$

gilt es das Integral

$$f(\mathbf{x}) = \int_0^1 \mathbf{v}(\mathbf{x}_0 + t(\mathbf{x} - \mathbf{x}_0)) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_0) dt$$

zu berechnen.

Vektorpotential

Erinnerung:

- Kriterium für Potentialfelleigenschaft: $\operatorname{rot} \mathbf{v} = \mathbf{0}$.
Folgt aus $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} \phi) = \mathbf{0}$.
- Wir hatten gesehen $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{w}) = 0$ für Vektorfeld \mathbf{w} .
- Falls es zu gegebenem Vektorfeld \mathbf{v} ein Vektorfeld \mathbf{w} gibt mit $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$, so gilt notwendigerweise $\operatorname{div} \mathbf{v} = 0$.

Definition: (Vektorpotential)

Sei $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, $D \subset \mathbb{R}^3$ gegeben. Existiert ein differenzierbares Vektorfeld $\mathbf{w} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit

$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w},$$

so heißt \mathbf{w} **Vektorpotential** von \mathbf{v} .

Satz: (Kriterium für die Existenz eines Vektorpotentials)

Sei $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, $D \subset \mathbb{R}^3$ ein differenzierbares Vektorfeld und D eine offene konvexe Menge. Dann existiert ein Vektorpotential \mathbf{w} mit $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$ genau dann, wenn gilt

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0.$$

Bemerkung: Es reicht auch die Forderung an D , dass es sich um ein einfach zusammenhängendes Gebiet handle.

Bemerkungen: (Analogie zu skalaren Potentialen)

- Skalare Potentiale konnten (bis auf additive Konstante) mittels Ansatzmethode oder Kurvenintegral-Methode berechnet werden.
- Hat man ein Vektorpotential \mathbf{w}_0 von \mathbf{v} ($\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0$) und ist \mathbf{w}_1 Potentialfeld, so ist $\mathbf{w} = \mathbf{w}_0 + \mathbf{w}_1$ auch Vektorpotential von \mathbf{v} , denn
$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w} = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0 + \operatorname{rot} \mathbf{w}_1 = \operatorname{rot} \mathbf{w}_0,$$
da $\operatorname{rot} \mathbf{w}_1 = \mathbf{0}$ für Potentialfeld.
- Fazit: Vektorpotentiale sind nur bis auf Potentialfelder eindeutig.
- Potentialfelder sind bei Vektorfeldern etwa das, was Konstanten bei skalaren Potentialen sind.

vektorpotential

Erinnerung:

- Kriterium für Potentialfeldeigenschaft: $\operatorname{rot} \mathbf{v} = \mathbf{0}$.
Folgt aus $\operatorname{rot}(\operatorname{grad} \phi) = 0$.
- Wir hatten gesehen $\operatorname{div}(\operatorname{rot} \mathbf{w}) = 0$ für Vektorfeld \mathbf{w} .
- Falls es zu gegebenem Vektorfeld \mathbf{v} ein Vektorfeld \mathbf{w} gibt mit $\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w}$, so gilt notwendigerweise

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0.$$

Definition: (Vektorpotential)

Sei $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, $D \subset \mathbb{R}^3$ gegeben. Existiert ein differenzierbares Vektorfeld $\mathbf{w} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit

$$\mathbf{v} = \operatorname{rot} \mathbf{w},$$

so heißt \mathbf{w} **Vektorpotential** von \mathbf{v} .

Satz: (Kriterium für die Existenz eines Vektorpotentials)

Sei $\mathbf{v} : D \rightarrow \mathbb{R}^3$, $D \subset \mathbb{R}^3$ ein differenzierbares Vektorfeld und D eine offene konvexe Menge. Dann existiert ein Vektorpotential \mathbf{w} mit $\mathbf{v} = \text{rot } \mathbf{w}$ genau dann, wenn gilt

$$\text{div } \mathbf{v} = 0.$$

Bemerkung: Es reicht auch die Forderung an D , dass es sich um ein einfach zusammenhängendes Gebiet handelt.

Bemerkungen: (Analogie zu skalaren Potentialen)

- Skalare Potentiale konnten (**bis auf additive Konstante**) mittels Ansatzmethode oder Kurvenintegral-Methode berechnet werden.
- Hat man ein Vektorpotential \mathbf{w}_0 von \mathbf{v} ($\mathbf{v} = \text{rot}\mathbf{w}_0$) und ist \mathbf{w}_1 Potentialfeld, so ist $\mathbf{w} = \mathbf{w}_0 + \mathbf{w}_1$ auch Vektorpotential von \mathbf{v} , denn

$$\mathbf{v} = \text{rot } \mathbf{w} = \text{rot } \mathbf{w}_0 + \text{rot } \mathbf{w}_1 = \text{rot } \mathbf{w}_0,$$

da $\text{rot } \mathbf{w}_1 = \mathbf{0}$ für Potentialfeld.

- Fazit: Vektorpotentiale sind nur bis auf Potentialfelder eindeutig.
- Potentialfelder sind bei Vektorfeldern etwa das, was Konstanten bei skalaren Potentialen sind.

Einführung in Integration über Flächen/Volumen

Motivation:

- **Problemstellung:** Bestimme Masse in Körper mit festem Dichte.
- **Beispiel:** $K_1 = K_2 \cap K_3$ habe Volumen $20m^3$, K_2 und K_3 seien jeweils von gleichem Volumen von K_1 . Seien $\rho_{K_1} = 1000 \frac{kg}{m^3}$ und $\rho_{K_2} = \rho_{K_3} = 2000 \frac{kg}{m^3}$ die Dichten. Dann ist die Gesamtmasse M :

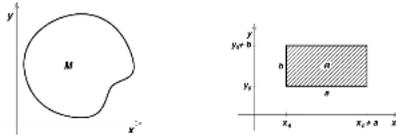
$$M = 10m^3 \cdot 1000 \frac{kg}{m^3} + 10m^3 \cdot 2000 \frac{kg}{m^3} = 40000kg$$
- Wie wird die Dichtefunktion sehr allgemein:

$$\rho(x) = \begin{cases} 1000 \frac{kg}{m^3} & \text{für } x \in K_1 \\ 2000 \frac{kg}{m^3} & \text{für } x \in K_2 \cup K_3 \end{cases}$$
- **Frage:** Was ist, wenn $\rho(x)$ sehr kompliziert?
- **Antwort:** Integration!

Aufgabe: Betrachte nun zunächst: Flächeninhalte ebener Flächen

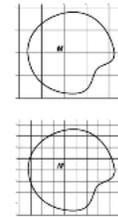
Vorbemerkungen:

- **Wir wissen:** Fläche eines Rechtecks im \mathbb{R}^2 mit Seitenlängen a und b : $F = a \cdot b$.
- **Idee:** Überführe beliebiges Gebiet M mit immer feineren Gittern und führe Grenzübergang durch.



Gitter

- Sei $N \in \mathbb{N}$.
- Überdecke \mathbb{R}^2 mit Gitter der Maschenweite $h = \frac{1}{N}$, mit $N_x > 0$ fest und $N_y = 2 \cdot N_x$.
- Überdecke die Grenzlinie $\gamma_M = \partial M$ mit Störweite h .
- Überdecke auch M und zerlege M in die Summe $\cup_{i=1}^n M_i$ der i -ten der Untereinheiten M_i (Bsp. $M_i = M \cap [x_i, x_{i+1}) \times [y_i, y_{i+1})$ für beliebigen Punkt in M).
- Es gilt $M_i \cap M_j = \emptyset$ für $i \neq j$ und $M = \cup_{i=1}^n M_i$.
- Grenzlinie γ_M (bzw. ∂M) besteht aus höchstens $4 \cdot N$ Kurvenstücken γ_i (bzw. ∂M_i), die jeweils flach oder linear verlaufen.
- In \mathbb{R}^2 besteht die Grenzlinie γ_M aus $\cup_{i=1}^n \gamma_i$ und $\partial M = \cup_{i=1}^n \partial M_i$.



Definition (Regulärer Bereich)

Eine beschränkte Menge $B \subset \mathbb{R}^2$ heißt **regulärer Bereich**, wenn

1. B abgeschlossen ist,
2. das Innere von B (also B°) ein Gebiet ist,
3. der Rand ∂B von B aus endlich vielen regulären Kurvenstücken besteht.

Definition (Flächeninhalt, Jordan-Inhalt)

- Wir nennen $F_-(M)$ **inneren Inhalt** und $F_+(M)$ **äußeren Inhalt** von M .
- Die Menge M heißt **Jordan-messbar**, falls $F_-(M) = F_+(M)$.
- In dem Fall wird der **Jordan-Inhalt** bzw. Flächeninhalt von M definiert als

$$F(M) := F_-(M) = F_+(M).$$

- Für die leere Menge \emptyset setzen wir $F(\emptyset) = 0$.
- Eine Jordan-messbare Menge N mit $F(N) = 0$ heißt **Jordan-Nulmenge**.

Satz (Eigenschaften von messbaren Mengen und Jordan-Inhalt)

- Jede Teilmenge einer Nullmenge ist eine Nullmenge.
- Die beschränkte Menge $M \subset \mathbb{R}^2$ ist genau dann messbar, wenn der Inhalt $F(M)$ von M messbar ist und $F(M) = 0$ gilt.
- Jede reguläre Kurvenstück im \mathbb{R}^2 ist eine Nullmenge.
- Durch Addition von Grenzübergang zweier messbarer Mengen mit konstanter messbar.
- Wenn M und N messbar sind, dann auch $M \cup N$.
- Wenn M und N messbar sind und $M \cap N = \emptyset$, dann gilt $F(M \cup N) = F(M) + F(N)$ (Additivität).
- Wenn A und B messbar sind und $M \cap N = \emptyset$, dann gilt $F(M \setminus N) = F(M) - F(N)$ (Subtraktivität).

FLÄCHENINHALTE

Motivation:

- **Problemstellung:** Berechne Masse in Körper, mit heterogener Dichte.
- **Beispiel:** $K = K_1 \cup K_2$, habe Volumen $20m^3$, K_1 und K_2 seien jeweils von halbem Volumen von K . Seien $\rho_{K_1} = 1000 \frac{g}{m^3}$ und $\rho_{K_2} = 3000 \frac{g}{m^3}$ die Dichten. Dann ist die Gesamtmasse M :

$$M = 10m^3 \cdot 1000 \frac{g}{m^3} + 10m^3 \cdot 3000 \frac{g}{m^3} = 40.000g.$$

- Hier war die Dichtefunktion sehr einfach:

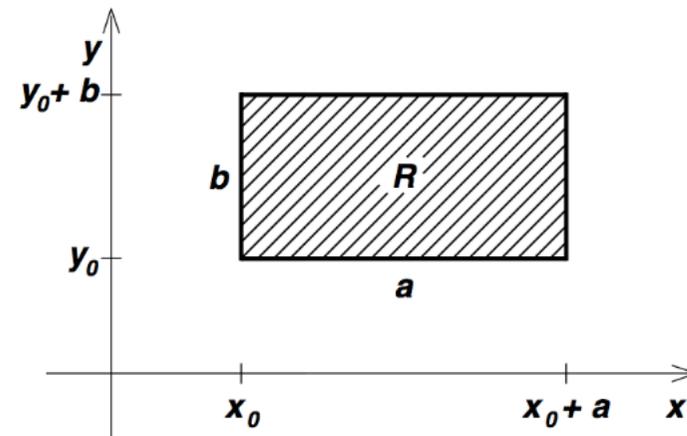
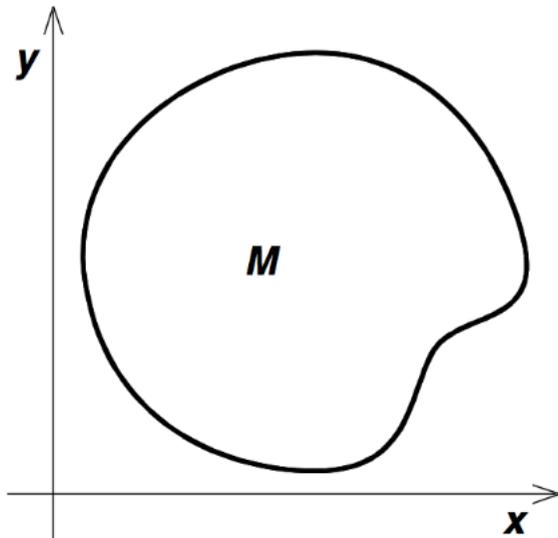
$$\rho(\mathbf{x}) = \begin{cases} 1000 \frac{g}{m^3}, & \text{für } \mathbf{x} \in K_1, \\ 3000 \frac{g}{m^3}, & \text{für } \mathbf{x} \in K_2. \end{cases}$$

- **Frage:** Was ist, wenn $\rho(\mathbf{x})$ sehr kompliziert?
- **Antwort:** Integration!

Aufgabe: Betrachte nun zunächst: Flächeninhalte ebener Flächen

Vorbemerkungen:

- **Wir wissen:** Fläche eines Rechtecks im \mathbb{R}^2 mit Seitenlängen a und b : $F = a \cdot b$.
- **Idee:** Überziehe beliebiges Gebiet M mit immer feinmaschigeren Gittern und führe Grenzübergang durch.



Flächen

Gitter:

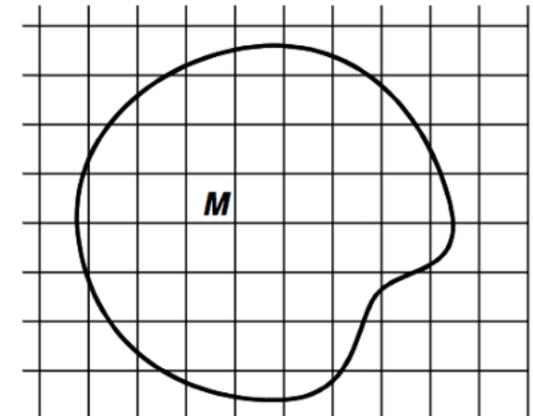
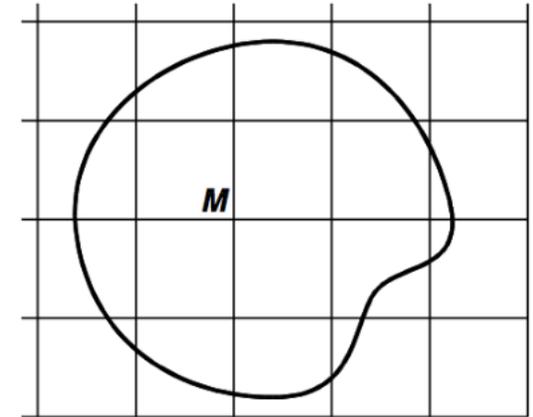
- Sei $M \subset \mathbb{R}^2$.
- Überziehe \mathbb{R}^2 mit Gitter der Maschenweite $h = \frac{h_0}{2^{k-1}}$ mit $h_0 > 0$ fest und $k = 1, 2, \dots$
- Flächeninhalte der Gitterzellen: $f_k = h^2 = \frac{h_0^2}{2^{2k-2}}$ für Verfeinerung k .
- Flächeninhalt von M wird angenähert durch die Summe $s_k(M)$ der Flächen der Gitterzellen in M (bzw. $S_k(M)$ der Gitterzellen mit mindestens einem Punkt in M).

- Es gilt:

$$s_k(M) \leq s_{k+1}(M) \leq S_{k+1}(M) \leq S_k(M).$$

- Damit ist die Folge $(s_k(M))_k$ monoton wachsend und nach oben beschränkt, $(S_k(M))_k$ ist monoton fallend nach unten beschränkt.
- Es existieren die Grenzwerte

$$F_i(M) := \lim_{k \rightarrow \infty} s_k(M) \quad \text{und} \quad F_o(M) := \lim_{k \rightarrow \infty} S_k(M)$$



Definition: (Flächeninhalt, Jordan-Inhalt)

- Wir nennen $F_i(M)$ **inneren** Inhalt und $F_o(M)$ **äußeren** Inhalt von M .
- Die Menge M heißt **Jordan-messbar**, falls $F_i(M) = F_o(M)$.
- In dem Fall wird der **Jordan-Inhalt** bzw. Flächeninhalt von M definiert als

$$F(M) := F_i(M) = F_o(M).$$

- Für die leere Menge \emptyset setzen wir $F(\emptyset) = 0$.
- Eine Jordan-messbare Menge N mit $F(N) = 0$ heißt **Jordan-Nullmenge**.



Satz: (Eigenschaften von messbaren Mengen und Jordan-Inhalt)

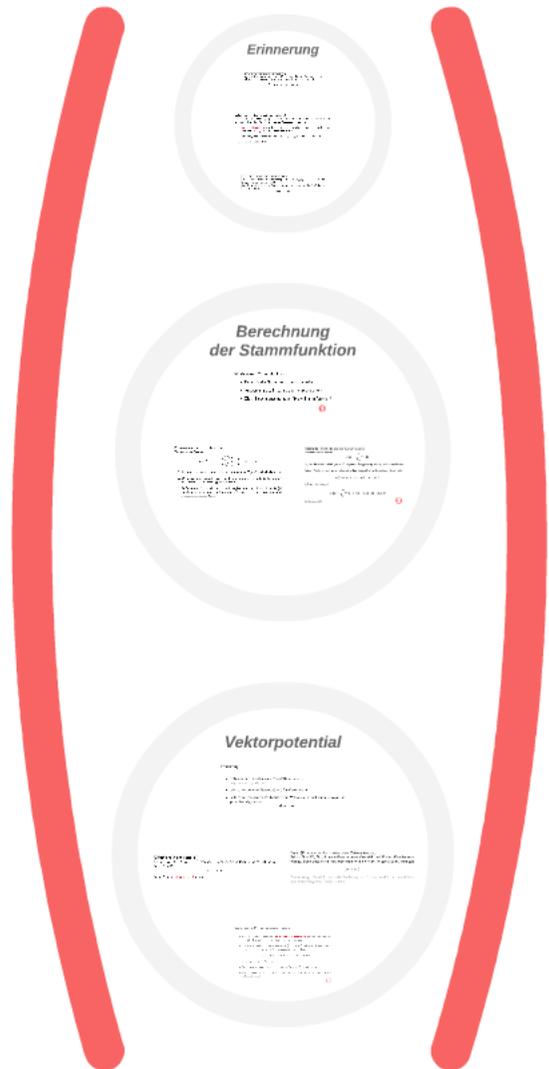
1. Jede Teilmenge einer Nullmenge ist eine Nullmenge.
2. Die beschränkte Menge $M \subset \mathbb{R}^2$ ist genau dann messbar, wenn der Rand ∂M von M messbar ist und $F(\partial M) = 0$ gilt.
3. Jedes reguläre Kurvenstück im \mathbb{R}^2 ist eine Nullmenge.
4. Durchschnitt und Vereinigung zweier messbarer Mengen sind wieder messbar.
5. Wenn M und N messbar sind, dann auch $M \setminus N$.
6. Wenn M und N messbar sind und $M \subset N$, dann gilt $F(M) \leq F(N)$ (**Monotonie**).
7. Wenn M und N messbar sind und $M \cap N = \emptyset$, dann gilt $F(M \cup N) = F(M) + F(N)$ (**Additivität**).

Definition: (Regulärer Bereich)

Eine beschränkte Menge $B \subset \mathbb{R}^2$ heißt **regulärer Bereich**, wenn

1. B abgeschlossen ist,
2. das Innere von B (also $B \setminus \partial B$) ein Gebiet ist,
3. der Rand ∂B von B aus endlich vielen regulären Kurvenstücken besteht.

Satz: (Eigenschaften v



Erinnerung

$\vec{F} = -\text{grad } \phi$
 $\text{rot } \vec{F} = 0$
 $\text{div } \vec{F} = -\Delta \phi$

Berechnung der Stammfunktion

1. Bestimmung der Stammfunktion
 2. Bestimmung der Integrationskonstanten
 3. Bestimmung der Integrationsgrenzen

Vektorpotential

$\text{rot } \vec{A} = \vec{F}$
 $\text{div } \vec{A} = 0$



Einführung in Integration über Flächen/Volumen

$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{s}$
 $\int_V \text{div } \vec{F} \, dV$
 $\int_S \vec{F} \cdot d\vec{s}$