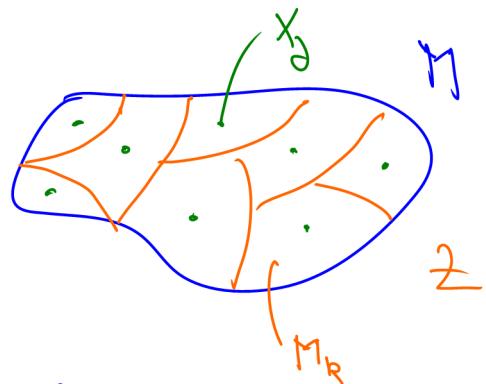


Analysis III  
TUHH  
VL 11, 12. Januar 2012

Riemann Integral, Integration über Normalbereiche

Michael Hinze

2. Zerlegung von  $M$



$$S(f, \mathcal{Z}) := \sum_{j=1}^n f(x_j) F(M_j) \quad \begin{matrix} \text{Riemann'sche} \\ \text{Zwischensumme} \end{matrix}$$

$$\int_M f(x) dx := \lim_{\delta(\mathcal{Z}) \rightarrow 0} S(f, \mathcal{Z})$$

Praktische Berechnung von Integralen

i.)  $M = \prod_{i=1}^n [a_i, b_i]$  mit  $a_i < b_i$   $i = 1, \dots, n$  Produktintervall

Sei  $M := M_x \times M_y$  mit  $M_x \subset \mathbb{R}^p$ ,  $M_y \subset \mathbb{R}^q$  Produktintervalle. Ferner sei  $f: M \rightarrow \mathbb{R}$  R-integrierbar

Frage:  $\int_M f(z) dz = \int_{M_y} \left( \int_{M_x} f(x, y) dx \right) dy ?$  mit  $z = (x, y)$ ,  $dz = dx, dy$

Es gilt: Existiert  $g(y) := \int_{M_x} f(x, y) dx \quad \forall y \in M_y$ , so ist

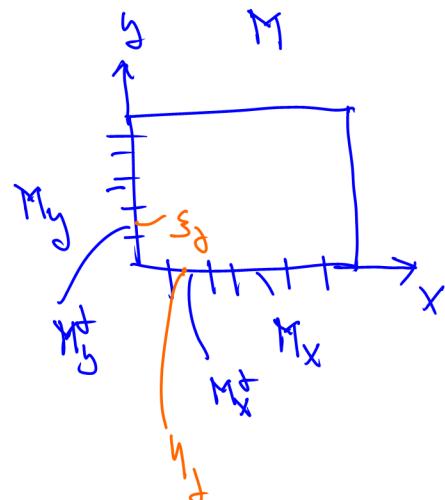
$g$  auf  $M_y$  R-integrierbar und es gilt

$$\int_M f(z) dz = \int_{M_y} g(y) dy = \underbrace{\left( \int_{M_y} \left( \int_{M_x} f(x,y) dx \right) dy \right)}_{g(y)}$$

Beweisidee:

$$\begin{aligned} \int_{M_y} g(y) dy &= \sum_j \int_{M_y^j} g(y) dy \\ &= \sum_j g(\xi_j) |M_y^j| \end{aligned}$$

$\underbrace{f(M_y^j)}_{\xi_j}$



$$g(\xi_j) = \int_{M_x} f(x, \xi_j) dx = \sum_i f(\eta_{ii}, \xi_j) |M_x^i|$$

Insgesamt:  $\int_{M_y} g(y) dy = \sum_j \sum_i f(\eta_{ii}, \xi_j) |M_y^j| |M_x^i|$  Riemannsumme von  $\int_M f(z) dz$

$$= \int_M f(z) dz, \text{ weil } f \text{ R-integrierbar}$$

Folgerung:  $M = \prod_{i=1}^n [a_i, b_i]$ . Dann

$$\begin{aligned} \int_M f(x) dx &= \int_M f(x_1, \dots, x_n) d(x_1, \dots, x_n) \\ &= \int_{a_n}^{b_n} \dots \left( \int_{a_1}^{b_1} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \right) dx_2 \dots dx_n \\ &= \int_{a_{J(n)}}^{b_{J(n)}} \dots \left( \int_{a_{J(1)}}^{b_{J(1)}} f(x_{J(n)}, \dots, x_{J(1)}) dx_{J(1)} \right) dx_{J(2)} \dots dx_{J(n)} \end{aligned}$$

$\sigma: \{1, \dots, n\} \rightarrow \{1, \dots, n\}$  Permutation. Reihenfolge der Intervalle ist also beliebig

Bsp i)  $M := [0, 1]^3$ ,  $f(x) = x_1 x_2 x_3$ ;  $\int_M f(x) dx = ?$

$$\int_M f(x) dx = \int_0^1 \left( \int_0^1 \left( \int_0^1 x_1 x_2 x_3 dx_1 \right) dx_2 \right) dx_3$$

$\frac{1}{3} x_2 x_3$

$$= \int_0^1 \left( \int_0^1 \frac{1}{2} x_2 x_3 dx_2 \right) dx_3 = \int_0^1 \frac{1}{4} x_3 dx_3 = \frac{1}{8}$$

$\frac{1}{4} x_3$

ii)  $M = [0, 1] \times [0, \frac{\pi}{4}]$ ,  $f(x) := x_1 \cos 2x_2$

$$\int_M f(x) dx = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \left( \int_0^1 x_1 \cos 2x_2 dx_1 \right) dx_2 = \int_0^{\frac{\pi}{4}} \frac{1}{2} \cos 2x_2 dx_2 = \frac{1}{4} \sin 2x_2 \Big|_0^{\frac{\pi}{4}} = \frac{1}{4}$$

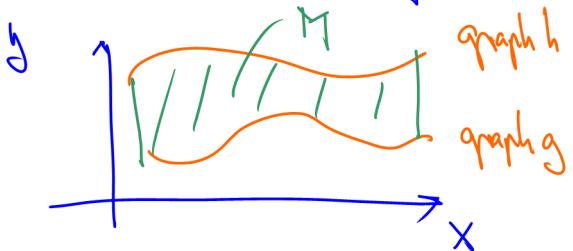
Integration über Normalbereiche

Seien  $g, h: B \subset \mathbb{R}^{n-1} \rightarrow \mathbb{R}$  stetig und

$$M := \{(x, y) \in \mathbb{R}^n; x \in B \text{ und } g(x) \leq y \leq h(x)\}$$

Dann gilt

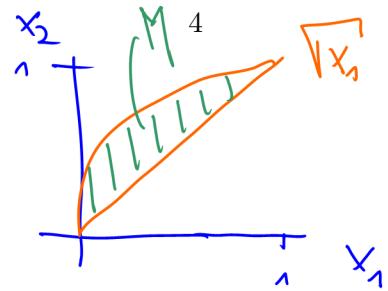
$$\int_M f(x, y) dx dy = \int_B \left( \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) dy \right) dx$$



Riemann Integral, Integration über Normalbereiche

Bsp: i)  $M := \{x \in \mathbb{R}^2; 0 \leq x_1 \leq 1, x_1 \leq x_2 \leq \sqrt{x_1}\}$

$$B = [0,1], g(z) = z, h(z) = \sqrt{z}$$



$$\begin{aligned} \int_M x_1 x_2 \, dx &= \int_0^1 \left( \int_{x_1}^{\sqrt{x_1}} x_1 x_2 \, dx_2 \right) dx_1 = \int_0^1 x_1 \frac{1}{2} x_2^2 \Big|_{x_1}^{\sqrt{x_1}} \, dx_1 \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 x_1^2 - x_1^3 \, dx_1 = \frac{1}{24} \end{aligned}$$

ii)  $\int_E x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \, d(x_1, x_2, x_3)$  mit  $E := \{x \in \mathbb{R}^3; \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{x_2^2}{b^2} + \frac{x_3^2}{c^2} \leq 1\}$   
Ellipsoid mit Halbachsen a, b, c.

|| SgL

$$\frac{4}{3} \pi abc (a^2 + b^2)$$

siehe S. 618 Bärwolff

Transformationsformel für Riemann Integrale

$$n=1 \quad \int_a^b f(x) \, dx = \int_c^d f(\phi(t)) \phi'(t) \, dt \quad \text{mit } \phi: [c, d] \rightarrow [a, b] \text{ bijektiv}$$

Frage: für  $\int_M f(x) \, dx$ ?

Sei  $g: \mathbb{R}^n \supset G \rightarrow \mathbb{R}^n$  stetig diffbar, injektiv und es gelte

$$\det Dg(x) > 0 \quad \text{oder} \quad \det Dg(x) < 0 \quad \forall x \in G. \quad T \subset G$$

Kompakt, Jordan messbar und  $f: g(T) \rightarrow \mathbb{R}$  sei stetig.

Dann ist  $g(T)$  Jordan messbar,  $f$  auf  $g(T)$  R-integrierbar mit

$$\int_{g(T)} f(x) dx = \int_T f(g(t)) |\det Dg(t)| dt$$

Illustration siehe Banwolff, S587 ff

Bsp Polar Koordinaten in der Ebene

$$P := \{ (r, \varphi); r > 0, 0 \leq \varphi < 2\pi \}$$

$$g: P \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{(0)\}, \quad g(r, \varphi) = \begin{bmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

$$\det Dg(r, \varphi) = r$$

