Parametrisierungsinvarianz von Kurvenintegralen.

Satz: Das Kurvenintegral ist unabhängig von der Parametrisierung der betrachteten Kurve.

Beweis: Für einen Parameterwechsel $h : [\alpha, \beta] \rightarrow [a, b]$ einer Kurve c gilt

$$\int_{c \circ h} f(x) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f(c(h(\tau))) \left\| \frac{d}{d\tau} c(h(\tau)) \right\| d\tau$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} f(c(h(\tau))) \|\dot{c}(h(\tau))\| h'(\tau) d\tau$$

$$= \int_{a}^{b} f(c(t)) \|\dot{c}(t))\| d\tau$$

$$= \int_{c}^{b} f(x) ds$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis II für Ingenieure

139 / 148

Beispiel.

Betrachte einen krummlinigen mit Masse belegten Draht, beschrieben durch eine C^1 -Kurve c und mit der (inhomogenen) Massendichte ρ .

• Für die Gesamtmasse des Drahtes bekommt man

$$\int_{c} \rho(x) ds = \int_{a}^{b} \rho(c(t)) \|\dot{c}(t)\| dt$$

Der Schwerpunkt des Drahtes liegt bei

$$x_S = \frac{\int_c \rho(x) x \, ds}{\int_c \rho(x) \, ds}$$

Das Trägheitsmoment des Drahtes ist gegeben durch

$$\theta = \int_{\mathcal{L}} \rho(x) r^2(x) \, ds$$

wobei r(x) der Abstand von der Drehachse ist.

Kapitel 10. Fourier-Analysis

10.1. Grundlegende Begriffe

Definition: Eine Funktion $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ (oder $f : \mathbb{R} \to \mathbb{C}$) heißt periodisch mit der Periode T (oder T-periodisch), falls

$$f(t+T)=f(t)$$
 für alle $t\in\mathbb{R}$.

Ziel: Entwicklung einer periodischen Funktion f in eine Fourier-Reihe

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} \left[a_k \cos(k\omega t) + b_k \sin(k\omega t) \right]$$

Grundschwingungen: $cos(\omega t)$, $sin(\omega t)$

Oberschwingungen: $cos(k\omega t)$, $sin(k\omega t)$, k = 2, 3, ...

□ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶ < □ ▶

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis II für Ingenieure

141 / 148

Bemerkungen.

- Ist T eine Periode von f, so ist auch kT, $k \in \mathbb{Z}$, eine Periode.
- Sind T_1 und T_2 Perioden, so sind auch

$$k_1 T_1 + k_2 T_2$$
 für $k_1, k_2 \in \mathbb{Z}$

Perioden von f.

- Existiert eine kleinste positive Periode T>0 von f, so ist die Menge der Perioden gegeben durch kT, $k\in\mathbb{Z}$. Jede nichtkonstante, stetige und periodische Funktion besitzt eine solche kleinste Periode.
- Sind f(t) und g(t) T-periodisch, so ist auch $\alpha f + \beta g$, $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, T-periodisch.
- Ist f(t) T-periodisch und integrierbar (über kompakten Intervallen), so gilt

$$\int_0^T f(t) dt = \int_a^{a+T} f(t) dt$$

für beliebige $a \in \mathbb{R}$.

Periodische Fortsetzungen.

Definition: Eine Funktion g(t), $t \in [0, T]$ bzw. $t \in [0, T/2]$ läßt sich zu einer T-periodischen Funktion $f : \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ wie folgt fortsetzen.

Direkte Fortsetzung.

$$f(t) := g(t - kT), \quad kT \le t < (k+1)T$$

• Gerade Fortsetzung. Sei g(t) auf [0, T/2] gegeben. Dann setze

$$f(t) := g(t - kT), \quad \text{für } \left(\frac{2k-1}{2}\right)T \le t < \left(\frac{2k+1}{2}\right)T$$

wobei g zunächst an der y-Achse gespiegelt wird:

$$g(t) := g(-t), \quad \text{für } -\frac{T}{2} \le t < 0.$$

• Ungerade Fortsetzung. Wie oben, aber Spiegelung am Ursprung:

$$g(t) := -g(-t), \quad \text{für } -\frac{T}{2} \le t < 0$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis II für Ingenieure

143 / 148

Fourier-Reihen und trigonometrische Polynome.

Definition:

Eine Reihe der Form

$$f(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} [a_k \cos(k\omega t) + b_k \sin(k\omega t)], \ a_k, b_k \in \mathbb{R} \ (\text{oder } \mathbb{C})$$

heißt Fourier-Reihe (oder trigonometrische Reihe). Dabei sei

$$\omega = \frac{2\pi}{T} > 0.$$

Die zugehörigen Partialsummen

$$f_n(t) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^n [a_k \cos(k\omega t) + b_k \sin(k\omega t)], \ a_k, b_k \in \mathbb{R} \ (\text{oder } \mathbb{C})$$

der Fourier-Reihe heißen trigonometrische Polynome vom Grad n.

Komplexe Schreibweise der Fourier-Reihe.

Es gilt die Eulersche Formel

$$e^{ix} = \cos x + i \sin x$$
 für alle $x \in \mathbb{R}$,

womit

$$\cos x = \frac{1}{2} \left(e^{ix} + e^{-ix} \right)$$
 und $\sin x = \frac{1}{2i} \left(e^{ix} - e^{-ix} \right)$

• Damit lassen sich die trigonometrischen Polynome wie folgt darstellen.

$$f_{n}(t) = \frac{a_{0}}{2} + \sum_{k=1}^{n} [a_{k} \cos(k\omega t) + b_{k} \sin(k\omega t)]$$

$$= \frac{a_{0}}{2} + \sum_{k=1}^{n} \left[\frac{a_{k}}{2} \left(e^{ik\omega t} + e^{-ik\omega t} \right) + \frac{b_{k}}{2i} \left(e^{ik\omega t} - e^{-ik\omega t} \right) \right]$$

$$= \frac{a_{0}}{2} + \sum_{k=1}^{n} \left[\frac{a_{k} - ib_{k}}{2} e^{ik\omega t} + \frac{a_{k} + ib_{k}}{2} e^{-ik\omega t} \right]$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis II für Ingenieure

145 / 148

Komplexe Schreibweise der Fourier-Reihe.

Somit kann man die trigonometrischen Polynome schreiben als

$$f_n(t) = \sum_{k=-n}^n \gamma_k e^{ik\omega t}$$
 für $t \in \mathbb{R}$

mit den Koeffizienten

$$\gamma_0 = \frac{1}{2}a_0, \quad \gamma_k = \frac{1}{2}(a_k - ib_k), \quad \gamma_{-k} = \frac{1}{2}(a_k + ib_k),$$

womit gilt: $a_0 = 2\gamma_0$, $a_k = \gamma_k + \gamma_{-k}$, $b_k = i(\gamma_k - \gamma_{-k})$.

• Für die Darstellung der Fourier-Reihe bekommt man

$$f(t) = \lim_{n \to \infty} \sum_{k=-n}^{n} \gamma_k e^{ik\omega t}$$

Wichtige Frage: Konvergiert die Fourier-Reihe (punktweise oder gleichmäßig)?

Orthonormalität der Basisfunktionen.

Satz: Die Funktionen $e^{ik\omega t}$, $k \in \mathbb{Z}$, $\omega = \frac{2\pi}{T}$, bilden ein Orthonormalsystem bezüglich des Skalarprodukts:

$$\langle u, v \rangle := \frac{1}{T} \int_0^T \overline{u(t)} v(t) dt$$

Beweis: Einerseits gilt

$$\langle e^{-ik\omega t},e^{ik\omega t}
angle :=rac{1}{T}\int_0^T e^{ik\omega t}e^{-ik\omega t}\,dt=rac{1}{T}\int_0^T\,dt=1,$$

andererseits haben wir

$$\langle e^{ik\omega t}, e^{il\omega t} \rangle := \frac{1}{T} \int_0^T e^{i(l-k)\omega t} dt = \frac{1}{i(l-k)\omega} e^{i(l-k)\omega t} \Big|_{t=0}^{t=T} = 0$$

für $k \neq I$.

Analysis II für Ingenieure

147 / 148

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis II für ingemeure

Berechnung der Fourier-Koeffizienten.

Satz: Konvergiert die Fourier-Reihe

$$\lim_{n\to\infty}\sum_{k=-n}^{n}\gamma_k e^{ik\omega t}$$

auf [0, T] gleichmäßig gegen eine Funktion f(t), so ist f stetig und es gilt:

$$\gamma_k = rac{1}{T} \int_0^T f(t) e^{-ik\omega t} \, dt$$
 für $k \in \mathbb{Z}$

Beweis: Da f_n stetig und gleichmäßig gegen f konvergieren, ist f stetig. Weiterhin:

$$\int_0^T f(t)e^{-il\omega t} dt = \int_0^T \sum_{k \in \mathbb{Z}} \gamma_k e^{ik\omega t} e^{-il\omega t} dt$$
$$= \sum_{k \in \mathbb{Z}} \gamma_k \int_0^T e^{ik\omega t} e^{-il\omega t} dt = \gamma_l \cdot T.$$