

## Quadraturfehler der Newton–Cotes Formeln.

$R_n[f] := I_n[f] - I[f]$  heißt **Quadraturfehler** der Quadraturformel  $I_n[f]$ .

**Erinnerung:** Darstellung für den Interpolationsfehler

$$f(x) - p_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) \cdot \prod_{i=0}^n (x - x_i)$$

**Beispiel:** Für den Quadraturfehler der Trapezregel ( $n = 1$ ) gilt

$$\begin{aligned} R_1[f] &= \int_a^b (p_1(x) - f(x)) dx = - \int_a^b \frac{f^{(2)}(\xi)}{2!} (x-a)(x-b) dx \\ &= - \frac{f^{(2)}(\tilde{\xi})}{2} \int_a^b (x-a)(x-b) dx = \frac{1}{12} f^{(2)}(\tilde{\xi})(b-a)^3 \end{aligned}$$

## Zusammengesetzte Newton–Cotes Formeln.

**Ziel:** Höhere Genauigkeit durch Unterteilung des Intervalls  $[a, b]$ .

Gegeben sei die äquidistante Unterteilung mit den Knoten

$$x_i = a + ih, \quad i = 0, 1, \dots, N, \quad h = \frac{b-a}{N}$$

Verwende auf jedem Teilintervall  $[t_i, t_{i+1}]$  Quadraturformel der Ordnung  $n$ .

**Beispiel:** **Zusammengesetzte Trapezregel**

$$\begin{aligned} T(h) &= \sum_{i=0}^{N-1} \frac{h}{2} (f(x_i) + f(x_{i+1})) \\ &= h \left( \frac{f(a)}{2} + f(a+h) + \dots + f(b-h) + \frac{f(b)}{2} \right) \end{aligned}$$

# Fehlerabschätzung der zusammengesetzten Trapezregel.

**Satz:** Für die zusammengesetzte Trapezregel gilt die Fehlerabschätzung

$$\left| \int_a^b f(x) dx - T(h) \right| \leq \frac{h^2}{12} (b-a) \|f^{(2)}\|_\infty$$

**Beweis:**

$$\begin{aligned} \left| \int_a^b f(x) dx - T(h) \right| &= \left| \sum_{j=0}^{N-1} \left( \int_{t_j}^{t_{j+1}} f(x) dx - I_1^{(j)}[f] \right) \right| \\ &\leq \sum_{j=0}^{N-1} \frac{(t_{j+1} - t_j)^3}{12} \|f^{(2)}\|_\infty \\ &\leq \frac{N}{12} h^3 \|f^{(2)}\|_\infty = \frac{h^2}{12} (b-a) \|f^{(2)}\|_\infty \end{aligned}$$

Navigationssymbole

# Die zusammengesetzte Simpson-Regel.

Wende die Simpson-Regel auf die Teilintervalle  $[t_{2i}, t_{2i+2}]$  an, mit Knoten

$$t_{2i}, \quad t_{2i+1}, \quad t_{2i+2} \quad \text{für } 0 \leq i \leq N/2 - 1$$

wobei  $N$  gerade.

Dann bekommt man die **zusammengesetzte Simpson-Regel**

$$\begin{aligned} S(h) &= \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{N/2-1} (f(t_{2i}) + 4f(t_{2i+1}) + f(t_{2i+2})) \\ &= \frac{h}{3} (f(a) + 4f(a+h) + 2f(a+2h) + \dots + 4f(b-h) + f(b)) \end{aligned}$$

**Satz:** Für die zusammengesetzte Simpson-Regel gilt die Fehlerabschätzung

$$\left| \int_a^b f(x) dx - S(h) \right| \leq \frac{h^4}{2880} (b-a) \|f^{(4)}\|_\infty$$

Navigationssymbole

## 11.2. Gauß–Quadratur

**Erinnerung:** Mit der Newton–Cotes Quadratur

$$I_n[f] = \sum_{i=0}^n g_i f(x_i) \approx I[f] = \int_a^b f(x) dx$$

werden Polynome vom Grad  $n$  **exakt** integriert, denn es gilt für den Interpolationsfehler

$$f(x) - p_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi) \cdot \prod_{i=0}^n (x - x_i)$$

Dabei sind die Knoten  $x_i$ ,  $0 \leq i \leq n$ , **äquidistant** auf  $[a, b]$  verteilt.

**Grundidee der Gauß–Quadratur:** Variiere die Knoten  $x_0, \dots, x_n$ .

## Grundidee der Gauß–Quadratur.

**Ziel:**

Variiere Knoten, um Polynome möglichst hohen Grades exakt zu integrieren.

**Genauer:**

Approximiere für eine feste positive **Gewichtsfunktion**  $w : (a, b) \rightarrow (0, \infty)$

Integrale der Form

$$I[f] = \int_a^b f(x) w(x) dx$$

durch Quadratur der Form

$$I[f] \approx \sum_{i=0}^n f(x_i) w(x_i)$$

mit einer **speziellen** Wahl von Stützstellen  $x_i$  und **positiven** Gewichten  $w_i$ .

**Ergebnis:** **Gaußsche Quadraturformeln** mit  $(n+1)$  Knoten integrieren Polynome vom Grad  $2n+1$  exakt.

## Beispiel: Gauß–Tschebyscheff–Quadratur.

- **Integrationsintervall:**  $I = [-1, 1]$
- **Gewichtsfunktion:**  $w(x) = 1/\sqrt{1-x^2}$ .
- **Knoten:** Nullstellen

$$x_i = \cos\left(\frac{2i+1}{2n+2}\pi\right) \quad \text{für } 0 \leq i \leq n$$

des  $(n+1)$ -ten **Tschebyscheff–Polynoms**

$$T_{n+1} = \cos((n+1) \arccos(x)) \in \mathcal{P}_{n+1} \quad \text{für } x \in [-1, 1].$$

- **Konstante Gewichte:**  $w_i = \pi/(n+1)$ .
- **Gauß–Tschebyscheff–Quadratur:**

$$I_n[f] = \frac{\pi}{n+1} \sum_{i=0}^n f(x_i) \approx I_w[f] = \int_{-1}^1 f(x)w(x) dx$$

Navigationssymbole

## Eigenschaften der Tschebyscheff–Polynome.

**Satz:** Die Tschebyscheff–Polynome  $T_0, \dots, T_n$  bilden eine orthogonale Basis des Polynomraums  $\mathcal{P}_n$  bezüglich des gewichteten Skalarproduktes

$$(f, g)_w := \int_{-1}^1 f(x)g(x)w(x) dx$$

Genauer gilt

$$(T_k, T_j)_w = \begin{cases} \pi & \text{für } k = j = 0 \\ \pi/2 & \text{für } k = j > 0 \\ 0 & \text{für } k \neq j \end{cases}$$

**Beweis:** Übung (mit Substitution  $t = \cos x$ )

**Satz:** Für die Tschebyscheff–Polynome gilt die Rekursionsformel

$$T_{k+1}(x) = 2xT_k(x) - T_{k-1}(x) \quad \text{für } k \geq 1,$$

wobei  $T_0(x) = 1$  und  $T_1(x) = x$ .

Navigationssymbole

# Legendre–Polynome.

**Satz:** Für die Gewichtsfunktion  $w = 1$  auf dem Intervall  $[-1, 1]$  sind die **Legendre–Polynome**

$$L_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} (x^2 - 1)^n \in \mathcal{P}_n$$

Orthogonalpolynome. Genauer gilt:

$$(L_n, L_m) = \begin{cases} 2/(2n+1) & \text{für } n = m \geq 0 \\ 0 & \text{für } n \neq m \end{cases}$$

**Beweis:** Übung (per Induktion).

**Satz:** Für die Legendre–Polynome gilt die Rekursionsformel

$$L_{n+1}(x) = \frac{2n+1}{n+1} x L_n(x) - \frac{n}{n+1} L_{n-1}(x) \quad \text{für } n \geq 1,$$

wobei  $L_0(x) = 1$  und  $L_1(x) = x$ .

## Die ersten Legendre–Polynome $L_n(x)$ , $n \geq 2$ .

Die ersten Legendre–Polynome sind gegeben durch

$$L_2(x) = (3x^2 - 1)/2$$

$$L_3(x) = (5x^3 - 3x)/2$$

$$L_4(x) = (35x^4 - 30x^2 + 3)/8$$

Deren jeweilige Nullstellen sind gegeben durch

$$L_2 : x_{0/1} = \pm\sqrt{3}$$

$$L_3 : x_0 = 0, x_{1/2} = \pm\sqrt{3/5}$$

$$L_4 : x_{0/1/2/3} = \pm\sqrt{\frac{3}{7} \pm \frac{1}{7}\sqrt{\frac{24}{5}}}$$

# Zur Konstruktion der Gauß–Legendre–Quadratur.

- **Integrationsintervall:**  $I = [-1, 1]$
- **Gewichtsfunktion:**  $w(x) = 1$ .
- **Knoten:**  $n + 1$  Nullstellen  $x_0, \dots, x_n$  des Legendre–Polynoms  $L_{n+1} \in \mathcal{P}_{n+1}$ .
- **Gewichte:** Mit festen Knoten  $x_0, \dots, x_n$  zu berechnen aus

$$w_i = \int_{-1}^1 \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} dx > 0$$

- **Gauß–Legendre–Quadratur:**

$$I_n[f] = \frac{\pi}{n+1} \sum_{i=0}^n f(x_i) \approx I_w[f] = \int_{-1}^1 f(x)w(x) dx$$

# Weitere Spezialfälle der Gauß–Quadratur.

Name	Intervall	Gewicht
Gauß–Legendre	$[-1, 1]$	$w(x) = 1$
Gauß–Tschebyscheff	$[-1, 1]$	$w(x) = 1/\sqrt{1-x^2}$
Gauß–Jacobi	$[-1, 1]$	$w(x) = (1-x)(1+x)$
Gauß–Laguerre	$[0, \infty]$	$w(x) = e^{-x}$
Gauß–Hermite	$[-\infty, \infty]$	$w(x) = e^{-x^2}$

# Zur Konstruktion der Gauß–Quadraturformeln.

- Konstruiere zu festem Intervall  $[a, b]$  und Gewichtsfunktion  $w$  eine Folge

$$p_0, p_1, \dots, p_n, p_{n+1}$$

von Orthogonalpolynomen, wobei  $p_k \in \mathcal{P}_k$  und  $(p_k, p_j)_w = \delta_{kj}$ .

- Verwende Nullstellen  $x_0, x_1, \dots, x_n$  von  $p_{n+1}$  als Knoten.
- Berechne (positive) Gewichte

$$w_i = \int_a^b \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} dx \quad \text{für } 0 \leq i \leq n.$$

- **Ergebnis:** Gauß–Quadraturformel

$$I_n[f] = \sum_{i=0}^n w_i f(x_i) \approx I_w[f] = \int_a^b f(x) w(x) dx$$

mit  $I_n[f] = I_n[p]$  für alle  $p \in \mathcal{P}_{2n+1}$ .



## Kapitel 11. Numerische Quadratur

### 11.3. Numerische Berechnung der Fourier–Koeffizienten

Berechne die Fourier–Koeffizienten einer  $2\pi$ –periodischen Funktion  $f(t)$ ,

$$a_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(t) \cos(kt) dt$$

$$b_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(t) \sin(kt) dt$$

mittels einer [numerischen Quadraturformel](#).

Zusammengesetzte Trapezregel ([Trapezsumme](#)): Setze

$$t_j = \frac{2\pi}{n} j \quad \text{für } 0 \leq j \leq n$$

$$h = \frac{2\pi}{n} \quad (\text{Schrittweite})$$

$$f_j = f(t_j) \quad \text{für } 0 \leq j \leq n$$



## 11.3. Numerische Berechnung der Fourier-Koeffizienten

Aufgrund der Periodizität von  $f(t)$  gilt  $f_n = f_0$  und die Trapezsumme liefert dann

$$\begin{aligned} a_k &\approx \frac{1}{\pi} \cdot \frac{2\pi}{n} \cdot \left\{ \frac{f_0}{2} + \sum_{j=1}^{n-1} f_j \cos(kt_j) + \frac{f_n}{2} \right\} \\ &= \frac{2}{n} \sum_{j=0}^{n-1} f_j \cos(kjh) =: A_k \end{aligned}$$

und analog

$$b_k \approx \frac{2}{n} \sum_{j=0}^{n-1} f_j \sin(kjh) =: B_k$$

Auswertung des trigonometrischen Polynoms

$$S_m(t) \approx \frac{A_0}{2} + \sum_{k=1}^m (A_k \cos(kt) + B_k \sin(kt))$$



Ende der Vorlesung.

**Ich wünsche Ihnen viel Erfolg bei der Klausur zur Analysis II und hoffe, dass Ihnen die Vorlesung Spaß gemacht hat!**