Prof. Dr. Birgit Richter

Stellen Sie sich bitte aus den unten angegebenen Quellen das Material für Ihren Vortrag zusammen und machen Sie sich bitte jedes Detail in der Argumentation klar. Quellen lassen oft Details weg. Wenn dort zum Beispiel steht "Damit folgt, dass...", dann überlegen Sie sich, warum das wirklich gilt. Wenn Sie mit den Literaturangaben nicht klarkommen oder wenn Sie inhaltliche Fragen haben, dann fragen Sie bitte rechtzeitig nach. Konzipieren Sie Ihren Vortrag auf 70 Minuten, damit Zeit für Diskussionen, Fragen und Ergänzungen bleibt. Sie können sich auch gerne eine kurze Anwesenheitsaufgabe zu Ihrem Thema überlegen. Geben Sie mir bitte zwei Wochen vor dem Termin Ihres Vortrags eine Ausarbeitung ab. Sie können die gerne texen, aber eine handschriftliche Abgabe reicht auch. Überlegen Sie sich bitte auch rechtzeitig, wie Sie Ihren Vortrag digital halten wollen.

Vorträge

- (1) **Die Exponentialfunktion von Matrizen.** Definieren Sie die Exponentialfunktion für reelle und komplexes quadratische Matrizen und leiten Sie einige Eigenschaften her [B, Seiten 188–193]. Wiederholen Sie dazu kurz die Jordansche Normalform.
- (2) Das Bild der Exponentialfunktion. Erläuern Sie, warum die Exponentialfunktion keine surjektive Abbildung auf die invertierbaren Matrizen liefert. Was können Sie über das Bild sagen? [B, Teile aus Seiten 194–203]
- (3) Systeme linearer Differentialgleichungen. Definieren Sie, was ein System linearer Differentialgleichungen erster Ordnung mit konstanten Koeffizienten ist und erläutern Sie, wie man solche Systeme mit Hilfe der linearen Algebra lösen kann. Rechnen ein einfaches Beispiel für die Lösung der Differentialgleichungen vor. ([Z, 6.7] und ggf. [SSV, 10.1.3 und C.11]).
- (4) **Endliche Untergruppen von O(2).** Wiederholen Sie kurz die Normalform solcher Matrizen [GB, 2.1]. Zeigen Sie, dass solche Gruppen entweder zyklische Gruppen sind oder Diedergruppen. [GB, 2.2]. Benutzen Sie bitte *nicht* die Notation von Grove und Benson, sondern verwenden Sie C_n für eine zyklische Gruppe der Ordnung n und D_{2n} für die Diedergruppe mit $|D_{2n}| = 2n$.
- (5) **Endliche Untergruppen von SO(3)** Wiederholen Sie kurz die Struktur der O(3) [GB, 2.3] und stellen Sie uns einige Hilfsmittel aus der elementaren Gruppentheorie zur Verfügung [GB, Seiten 3,4]. Stellen Sie uns die Drehsymmetrien der regulären Polyeder vor [GB, 2.4 bis S. 15].
- (6) **Endliche Untergruppen von O(3) I.** Führen Sie die Klassifikation der endlichen Untergruppen von SO(3) zu Ende und zeigen Sie, dass Drehuntergruppen endlicher Untergruppen von O(3) immer normal sind [GB, 2.4 Seiten 16-18, 2.5 bis 2.5.1].
- (7) Endliche Untergruppen von O(3) II. Stellen Sie uns die Klassifikation der endlichen Untergruppen von O(3) vor und beweisen Sie diese. Definieren Sie, was kristallografische Gruppen sind, und geben Sie uns einige Beispiele [GB, 2.5.2 und 2.6].
- (8) $\mathbf{PSL_2}(\mathbb{R})$. Bestimmen Sie die Kommutatorgruppen von $GL_n(K)$ und $SL_n(K)$ und berechnen Sie deren Zentrum. Definieren Sie damit die allgemeine projektive bzw. spezielle projektive Gruppe und behandeln Sie als Ausblick die Operation der $PSL_2(\mathbb{R})$ auf der oberen Halbebene ([H, I.2.6, I.2.7] und für $PSL_2(\mathbb{R})$ z.B. [L] oder [S, Chapitre VII]).
- (9) **Die Gruppen O(p,q).** Wiederholen Sie kurz den Sylvesterschen Trägheitssatz. Definieren Sie die Gruppen O(p,q) und U(p,q) und ihre speziellen Varianten. Definieren Sie, was eine kurze exakte spaltende Sequenz ist und stellen uns die Sequenzen für O(p,q), U(p,q) und $O_n(\mathbb{C})$ vor. [H, Seiten 49–51].
- (10) 'Kleine' Beispiele. Beschreiben Sie die Gruppen O(2), O(1,1), SO(3) und SU(2) explizit. [H, I.4.2].
- (11) **Die Lorentzgruppe.** Wichtig in der Relativitätstheorie ist der Minkowski-Raum. Definieren Sie, was raumartige, lichtartige und zeitartige Vektoren im Minkowski-Raum sind und stellen Sie uns die (eigentliche) Lorentz-Gruppe samt ihren Erzeugern vor. [H, I.4.13]

(12) **Symplektische Räume.** Definieren Sie, was ein symplektischer Raum ist. Stellen Sie uns den Normalformensatz für symplektische Räume [H, I.5.1, I.5.2] vor. Definieren Sie, was symplektische Gruppen sind und erklären Sie uns, was symplektische Strukturen mit Hamilton-Gleichungen zu tun haben. [H, I.5.3, I.5.4]

LITERATUR

- [B] E. Brieskorn, Lineare Algebra und analytische Geometrie, Band 2, Vieweg Verlagsgesellschaft 1983.
- [GB] L. C. Grove, C. T. Benson, Finite Reflection Groups, Springer Graduate Texts in Mathematics 99, second edition, corrected second printing 1996.
- [H] W. Hein, Einführung in die Struktur- und Darstellungstheorie der klassischen Gruppen, Springer Hochschultext 1990.
- [L] S. Lang, $SL_2(\mathbb{R})$, Springer Graduate Texts in Mathematics 105, 1985.
- [S] J. P. Serre, Cours d'Arithmétique, Presses Universitaires de France, 1970.
- [SSV] R. Staszewski, K. Strambach, H. Völklein, Lineare Algebra, Oldenburg Verlag 2009.
- [Z] H. Zieschang, Lineare Algebra und Geometrie, Teubner 1997.