

# DIFFERENTIALGEOMETRIE

## Übungsaufgaben 11

### Präsenzaufgaben

**(P19)** Beweisen Sie, dass für die Exponentialabbildung  $\exp : \mathfrak{g} \rightarrow G$  einer Liegruppe  $G$  (welche bekanntlich über Integralkurven linksinvarianter Vektorfelder definiert ist), für alle  $s, t \in \mathbb{R}$  und alle  $\xi \in \mathfrak{g}$  die Gleichung

$$\exp((t+s)\xi) = \exp(t\xi) \cdot \exp(s\xi)$$

gilt, wobei rechts die Gruppenmultiplikation verwendet wird. Für jedes  $\xi \in \mathfrak{g}$  ist die Abbildung  $t \mapsto \exp(t\xi)$  also ein Gruppenhomomorphismus von  $(\mathbb{R}, +)$  nach  $G$ . Insbesondere sind die Bilder jeweils Untergruppen.

**(P20)** In dieser Aufgabe wollen wir die in der Vorlesung begonnene Berechnung der Schnittkrümmung von  $H^n$  mit Hilfe von Jacobifeldern zu Ende führen. Dazu betrachten wir wieder

$$H^n := \{x \in \mathbb{R}^{1,n} \mid g(x, x) = -1, x_1 > 0\} \subset \mathbb{R}^{1,n},$$

wobei  $g(v, w) = -v_1w_1 + \sum_{i=2}^{n+1} v_iw_i$  die Standardmetrik der Signatur  $(1, n)$  ist. Wir hatten bereits gesehen, dass die Geodätische  $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow H^n$  mit  $\gamma(0) = e_1$  und  $\dot{\gamma}(0) = e_2$  die Form

$$\gamma(t) = \cosh t \cdot e_1 + \sinh t \cdot e_2$$

hat. Wir definieren die Familie  $\Gamma : (-\epsilon, \epsilon) \times \mathbb{R} \rightarrow H^n$  von Geodätischen  $\gamma_s = \Gamma(s, \cdot)$  durch

$$\Gamma(s, t) := \exp_{e_1}(t(\cos s \cdot e_2 + \sin s \cdot e_3)),$$

so dass  $\gamma_s(0) = \gamma(0) = e_1$  und

$$\dot{\gamma}_s(0) = \cos s \cdot e_2 + \sin s \cdot e_3$$

gilt.

- Geben Sie eine explizite Formel für  $\Gamma(s, t)$  an! *Hinweis: Es gilt  $\gamma_0 = \gamma$ .*
- Bestimmen Sie das Jacobifeld  $J = \frac{\partial \Gamma}{\partial s} \Big|_{s=0}$  entlang  $\gamma_0 = \gamma$ .
- Nutzen Sie die Jacobigleichung, um für  $t > 0$  die Schnittkrümmung der durch  $J(t)$  und  $\dot{\gamma}(t)$  aufgespannten Ebenen  $\sigma_t \subseteq T_{\gamma(t)}H^n$  zu bestimmen.

Da wir bereits wissen, dass die Schnittkrümmung von  $H^n$  konstant ist, sollte diese Krümmung nicht von  $t$  abhängen...

## Übungsaufgaben mit Besprechung am Do, 13.7., in der Übung

(A31) Sei  $(M, g)$  eine Riemannsche Mannigfaltigkeit und sei  $\gamma : [a, b] \rightarrow M$  eine Geodätische, so dass  $q = \gamma(b)$  nicht entlang  $\gamma$  konjugiert ist zu  $p = \gamma(a)$ . Zeigen Sie, dass es dann zu jedem  $v \in T_p M$  und  $w \in T_q M$  ein eindeutiges Jacobifeld  $J$  entlang  $\gamma$  mit  $J(a) = v$  und  $J(b) = w$  gibt!

(A32) Seien  $(M_1, g_1)$  und  $(M_2, g_2)$  pseudo-Riemannsche Mannigfaltigkeiten, und sei  $M = M_1 \times M_2$  das Produkt mit der Produktmetrik  $g$ . Wir bezeichnen mit  $\pi_i : M \rightarrow M_i$  die Projektionen. Beweisen Sie:

a) Für jedes Vektorfeld  $X \in \Gamma(TM_1)$  gibt es einen kanonischen *Lift* nach  $M$ , d.h. ein Vektorfeld  $\tilde{X} \in \Gamma(TM)$  mit

$$(\pi_1)_* (\tilde{X}_{(p,q)}) = X_p, \quad (\pi_2)_* (\tilde{X}_{(p,q)}) = 0$$

für alle  $(p, q) \in M_1 \times M_2$ . Analog kann man auch Vektorfelder  $U \in \Gamma(TM_2)$  liften.

b) Ist jedes Vektorfeld  $Z \in \Gamma(TM)$  mit  $(\pi_2)_*(Z) \equiv 0$  von der Form  $Z = \tilde{X}$  für ein Vektorfeld  $X \in \Gamma(TM_1)$ ?

c) Für alle  $X, Y \in \Gamma(TM_1)$  und  $U, V \in \Gamma(TM_2)$  gilt

$$[\tilde{X}, \tilde{Y}] = \widetilde{[X, Y]}, \quad [\tilde{U}, \tilde{V}] = \widetilde{[U, V]}, \quad \text{und} \quad [\tilde{X}, \tilde{U}] = 0.$$

d) Sind  $X, Y \in \Gamma(TM_1)$  und  $U, V \in \Gamma(TM_2)$  und  $Z = \tilde{X} + \tilde{U}$  und  $Z' = \tilde{Y} + \tilde{V}$  die induzierten Vektorfelder auf  $M$ , so gilt

$$\nabla_Z^g Z' = \nabla_{\tilde{X}}^{g_1} \tilde{Y} + \nabla_{\tilde{U}}^{g_2} \tilde{V}.$$

e) Sind  $v \in T_p M_1$  und  $w \in T_q M_2$  nichtverschwindende Vektoren und ist  $\sigma \subset T_{(p,q)} M$  die von  $\tilde{v}$  und  $\tilde{w}$  aufgespannte Ebene, so verschwindet die Schnittkrümmung  $K(\sigma)$ .

(A33) Sei  $(M, g)$  eine pseudo-Riemannsche Mannigfaltigkeit und  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  eine glatte Funktion. Zeigen Sie:

a) Es gibt ein eindeutiges Vektorfeld  $\text{grad } f \in \Gamma(TM)$ , so dass

$$g_x(\text{grad}_x f, v) = df_x(v)$$

für alle  $x \in M$  und alle  $v \in T_x M$  gilt. Dieses Vektorfeld nennt man *Gradient* von  $f$ . Es wird manchmal auch mit  $\nabla f$  bezeichnet.

b) Der Gradient  $\text{grad } f$  steht in jedem Punkt  $x \in M$  senkrecht auf der Niveaumenge  $f^{-1}(f(x))$  von  $f$  durch  $x$ .

c) Gilt  $|\text{grad } f| \equiv 1$ , so sind die Integralkurven von  $\text{grad } f$  Geodätische des Levi-Civita-Zusammenhangs.

Finden Sie Beispiele für (pseudo)-Riemannsche Mannigfaltigkeiten  $(M, g)$  und Funktionen  $f$ , die zumindest auf einer offenen Teilmenge  $U \subset M$  glatt sind und die Bedingung  $|\text{grad } f| \equiv 1$  erfüllen.

Sei nun stattdessen  $\omega \in \Omega^2(M)$  eine nichtausgeartete 2-Form, d.h. die Bilinearform

$$\omega_x : T_x M \times T_x M \rightarrow \mathbb{R}$$

sei in jedem Punkt  $x \in M$  nicht ausgeartet (und antisymmetrisch).

**Siehe nächstes Blatt!**

d) Zu jeder glatten Funktion  $f : M \rightarrow \mathbb{R}$  gibt es ein eindeutiges Vektorfeld  $X_f \in \Gamma(TM)$  mit

$$\omega_x((X_f)_x, v) = -df(v) \quad \text{für alle } v \in T_x M \text{ und alle } x \in M.$$

Das Minuszeichen ist hier eine (nicht ganz universelle) Konvention.

e) Das Vektorfeld  $X_f$  ist überall tangential an die Niveaumengen von  $f$ .

*Bemerkung: Ist  $\omega$  zusätzlich noch geschlossen, d.h. gilt  $d\omega = 0$ , so nennt man eine solche nicht ausgeartete 2-Form symplektische Form auf  $M$ . In diesem Fall ist  $X_f$  das zu  $f$  assoziierte Hamiltonsche Vektorfeld. Für  $M = \mathbb{R}^{2n} \cong T^*\mathbb{R}^n$  mit den Koordinaten  $(q_1, \dots, q_n, p_1, \dots, p_n)$  und der symplektischen Form  $\omega_{\text{st}} := \sum_j dp_j \wedge dq_j$  entspricht der Fluss von  $X_f$  gerade den Bewegungen des Hamiltonschen Systems mit Konfigurationsraum  $\mathbb{R}^n$ , Phasenraum  $T^*\mathbb{R}^n$  und Energie  $f : T^*\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ .*