

7. Lineare DGLen höherer Ordnung

A. Allgemeines.

Wir betrachten eine skalare, lineare DGL n -ter Ordnung:

$$L[y] := y^{(n)}(t) + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t) + \dots + a_0(t)y(t) = b(t). \quad (7.1)$$

Wir sagen:
$$L := \sum_{k=0}^n a_k(t) \frac{d^k}{dt^k}, \quad a_n \equiv 1, \quad (7.2)$$

ist ein **linearer Differentialoperator der Ordnung n** .

Die $a_k(t)$, $k = 0, 1, \dots, n-1$, seien stetige Funktionen auf einem offenen Intervall $I \subset \mathbb{R}$.

Vermöge der Definition $y_k(t) := y^{(k-1)}(t)$, $k = 1, \dots, n$, lässt sich die DGL (7.1) in ein äquivalentes DGL-System erster Ordnung transformieren. Man erhält

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & & & 0 \\ & 0 & 1 & & \\ & & \cdots & \cdots & \\ 0 & & & 0 & 1 \\ -a_0 & -a_1 & \cdots & \cdots & -a_{n-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ b(t) \end{pmatrix}. \quad (7.3)$$

Die Matrix in (7.3) wird auch **Begleitmatrix** genannt. Damit lassen sich die Ergebnisse aus Abschnitt 6 auf den Fall einer skalaren, linearen DGL n -ter Ordnung übertragen. An einigen Stellen ergeben sich Besonderheiten, die auf die spezielle Struktur der Begleitmatrix zurück zu führen sind.

Nachfolgend geben wir die wesentlichen Resultate für lineare DGLn n -ter Ordnung an.

B. Die homogene DGL.

Ein Funktionensystem (y_1, \dots, y_n) , $y_k \in C^n(\mathbb{R})$, heißt ein **Fundamentalsystem** der DGL $L[y] = b$, falls die folgenden Eigenschaften gelten:

- a) y_k löst die homogene DGL, $L[y_k] = 0$, $k = 1, \dots, n$.
- b) Die **Wronski–Determinante** verschwindet nicht

$$w(t) := \det \begin{pmatrix} y_1(t) & \dots & y_n(t) \\ y_1'(t) & \dots & y_n'(t) \\ \vdots & & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(t) & \dots & y_n^{(n-1)}(t) \end{pmatrix} \neq 0. \quad (7.4)$$

Nach (6.10) genügt $w(t)$ der DGL $w'(t) = -a_{n-1}(t) \cdot w(t)$ und besitzt daher die Darstellung

$$w(t) = w(t_0) \cdot \exp \left(- \int_{t_0}^t a_{n-1}(\tau) d\tau \right). \quad (7.5)$$

Ist also $w(t)$ an einer Stelle t_0 von Null verschieden, so verschwindet $w(t)$ nirgends. Die Bedingung (7.4) braucht also nur an einer Stelle t_0 überprüft zu werden.

Ein Fundamentalsystem (y_1, \dots, y_n) lässt sich durch Lösung von n AWAen gewinnen:

$$\begin{aligned} L[y_k] &= 0, & (k = 1, \dots, n) \\ y_k^{(i)}(t_0) &= \begin{cases} 0, & i \neq k-1 \\ 1, & i = k-1 \end{cases} & (i = 0, 1, \dots, n-1). \end{aligned} \quad (7.6)$$

Satz: Ist (y_1, \dots, y_n) ein Fundamentalsystem, so lautet die allgemeine Lösung der inhomogenen linearen DGL (7.1):

$$y(t) = y_p(t) + \sum_{k=1}^n C_k y_k(t), \quad C_k \in \mathbb{R}. \quad (7.7)$$

Dabei ist $y_p(t)$ eine partikuläre Lösung der inhomogenen DGL.

Beispiel (7.8)

Gegeben sei die homogene DGL $y''(t) - \frac{1}{t} y'(t) - \frac{3}{t^2} y(t) = 0, t > 0$.

Man stellt fest, dass $y_1(t) = t^3$ und $y_2(t) = 1/t$ Lösungen dieser DGL sind (Ansatz: $y = t^\alpha$). Wegen

$$w(t) = \det \begin{pmatrix} y_1(t) & y_2(t) \\ y_1'(t) & y_2'(t) \end{pmatrix} \neq 0 \quad (t > 0)$$

ist (y_1, y_2) auch ein Fundamentalsystem und die allgemeine Lösung der DGL lautet somit $y(t) = C_1 t^3 + C_2 (1/t)$.

Das Reduktionsverfahren.

Wir beschreiben das Verfahren wiederum nur für den Fall einer linearen DGL zweiter Ordnung. Sei $u \neq 0$ eine Lösung der homogenen DGL

$$L[y] = y''(t) + a_1(t)y'(t) + a_0(t)y(t) = 0.$$

Zur Bestimmung einer weiteren, linear unabhängigen Lösungen verwenden wir den **Produktansatz**

$$y(t) := u(t) \cdot z(t). \quad (7.9)$$

Differentiation ergibt:

$$y = uz, \quad y' = u'z + uz', \quad y'' = u''z + 2u'z' + uz''.$$

Dieser Ausdruck wird nun in $L[y] = y'' + a_1 y' + a_0 y$ eingesetzt.

Man erhält:

$$\begin{aligned} L[y] &= [u'' + a_1 u' + a_0 u] z + (2u' + a_1 u) z' + u z'' \\ &=: 0z + b_0 z' + b_1 z'', \quad b_1 \neq 0. \end{aligned}$$

Setzt man nun $w := z'$, so wird aus $L[y] = 0$: $b_1 w' + b_0 w = 0$. Dies ist eine homogene DGL erster Ordnung, deren Lösungen sich durch Trennung der Variablen bestimmen lässt. Mit einer beliebigen Lösung $w \neq 0$ erhält man mit

$$z(t) := \int_{t_0}^t w(\tau) d\tau$$

das Fundamentalsystem $(u, z u)$ der Ausgangsgleichung $L[y] = 0$.

Beispiel (7.10)

Die DGL $y'' + t y' + y = 0$ besitzt die Lösung $u(t) = e^{-t^2/2}$.

Mit dem Produktansatz (7.9) finden wir

$$y = uz, \quad y' = u'z + uz', \quad y'' = u''z + 2u'z' + uz''.$$

Dies in die Differentialgleichung eingesetzt ergibt:

$$y'' + ty' + y = (u'' + tu' + u)z + (2u' + tu)z' + uz'' = 0$$

$$\Rightarrow uw' + (2u' + tu)w = 0, \quad w = z'$$

$$\Rightarrow (w' - tw)e^{-t^2/2} = 0$$

$$\Rightarrow w = e^{t^2/2}, \quad z = \int_0^t e^{\tau^2/2} d\tau.$$

Damit haben wir das folgende Fundamentalsystem der DGL

$$y_1(t) = e^{-t^2/2}, \quad y_2(t) = e^{-t^2/2} \int_0^t e^{\tau^2/2} d\tau.$$

C. Die inhomogene DGL.

Zur Konstruktion einer partikulären Lösung der DGL (7.1) verwenden wir die **Methode der Variation der Konstanten**. Dazu sei (y_1, \dots, y_n) ein Fundamentalsystem.

Ansatz:
$$y_p(t) = \sum_{i=1}^n C_i(t) y_i(t). \quad (7.11)$$

Für die unbekanntenen Funktionen $C_i(t)$ fordern wir:

$$\begin{array}{rccccccc} C'_1(t) y_1(t) & + & \dots & + & C'_n(t) y_n(t) & = & 0 \\ C'_1(t) y'_1(t) & + & \dots & + & C'_n(t) y'_n(t) & = & 0 \\ \vdots & & & & \vdots & & \vdots \\ C'_1(t) y_1^{(n-2)}(t) & + & \dots & + & C'_n(t) y_n^{(n-2)}(t) & = & 0. \end{array} \quad (7.12)$$

Damit folgt:

$$y^{(k)}(t) = \sum_{i=1}^n C_i(t) y_i^{(k)}(t), \quad k = 0, 1, \dots, n-1$$

$$y^{(n)}(t) = \sum_{i=1}^n C_i'(t) y_i^{(n-1)}(t) + \sum_{i=1}^n C_i(t) y_i^{(n)}(t),$$

und somit

$$\begin{aligned} L[y] &= \sum_{k=0}^n a_k(t) y^{(k)}(t) \\ &= \sum_{i=1}^n C_i(t) \underbrace{\left(\sum_{k=0}^n a_k(t) y_i^{(k)}(t) \right)}_{= 0} + \sum_{i=1}^n C_i'(t) y_i^{(n-1)}(t) \\ &= b(t). \end{aligned}$$

Zusammen mit (7.12) hat man somit das folgende lineare Gleichungssystem für die $C'_i = C'_i(t)$, $i = 1, \dots, n$:

$$\begin{pmatrix} y_1^{(0)}(t) & \dots & y_n^{(0)}(t) \\ y_1^{(1)}(t) & \dots & y_n^{(1)}(t) \\ \vdots & & \vdots \\ y_1^{(n-1)}(t) & \dots & y_n^{(n-1)}(t) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C'_1(t) \\ C'_2(t) \\ \vdots \\ C'_n(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ b(t) \end{pmatrix}. \quad (7.13)$$

Die Koeffizientenmatrix ist regulär, vgl. (7.4). Somit ist das Gleichungssystem (7.13) eindeutig lösbar.

Durch Integration der Lösung erhält man schließlich die C_1, \dots, C_n . Man beachte, dass es hierbei genügt, eine beliebige Stammfunktion der C'_i zu bestimmen. Mit (7.11) hat man dann eine partikuläre Lösung gefunden.

Beispiel (7.14)

$$y'' - 2y' + y = \frac{e^t}{t^2}$$

Ein Fundamentalsystem der zugehörigen homogenen DGL ist gegeben durch $y_1(t) = e^t$, $y_2(t) = te^t$. (Wir man hierauf kommt, wird in Abschnitt D erläutert.)

Für die inhomogene Differentialgleichung liefert die *Variation der Konstanten* das lineare Gleichungssystem (7.12):

$$\begin{pmatrix} e^t & te^t \\ e^t & (1+t)e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C'_1 \\ C'_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ e^t/t^2 \end{pmatrix}.$$

Die Lösung hiervon ergibt $C'_1 = -1/t$, $C'_2 = 1/t^2$, und daher (eine Stammfunktion genügt) $C_1 = -\ln|t|$ und $C_2 = -1/t$.

Eine partikuläre Lösung der inhomogenen DGL lautet damit

$$y_p(t) = -(\ln|t| + 1)e^t.$$

D. Systeme mit konstanten Koeffizienten.

i) Die homogene DGL.

Wir betrachten die homogene, lineare DGL

$$L[y] = \sum_{k=0}^n a_k y^{(k)}(t) = 0$$

mit konstanten Koeffizienten $a_k \in \mathbb{R}$ und $a_n = 1$.

Mit dem **Ansatz** $y(t) := e^{\lambda t}$ folgt

$$L[y] = \left(\sum_{k=0}^n a_k \lambda^k \right) e^{\lambda t} = 0.$$

Der Ansatz liefert also eine Lösung der homogenen DGL, wenn λ eine Nullstelle der **charakteristischen Gleichung** ist:

$$p(\lambda) := \sum_{k=0}^n a_k \lambda^k = 0. \quad (7.15)$$

Sind $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ die (paarweise verschiedenen) Nullstellen der charakteristischen Gleichung, so gilt der folgende Satz:

Satz (7.16)

a) Ist λ_k eine r_k -fache *reelle* Wurzel, so hat man die folgenden Lösungen der homogenen Gleichung:

$$\begin{aligned} y_{k,1}(t) &:= e^{\lambda_k t}, & y_{k,2}(t) &:= t \cdot e^{\lambda_k t}, & \dots \\ y_{k,r_k}(t) &:= t^{r_k-1} \cdot e^{\lambda_k t}. \end{aligned}$$

b) Ist λ_k eine r_k -fache *komplexe* Wurzel, $\lambda_k \notin \mathbb{R}$, so ist auch $\bar{\lambda}_k = \lambda_\ell$ eine weitere r_k -fache Wurzel. Reelle Lösungen sind dann:

$$\begin{aligned} y_{k,j}(t) &= t^{j-1} e^{\alpha_k t} \cos(\beta_k t), & j &= 1, \dots, r_k, \\ y_{\ell,j}(t) &= t^{j-1} e^{\alpha_k t} \sin(\beta_k t), & \lambda_k &=: \alpha_k + i\beta_k. \end{aligned}$$

c) Die gemäß a) und b) konstruierten Lösungen bilden ein Fundamentalsystem der DGL $L[y] = 0$.

Man beachte, dass hier – im Gegensatz zu DGL-System erster Ordnung – lediglich die Eigenwerte und deren algebraische Vielfachheiten benötigt werden (keine Eigenvektoren).

Beispiel (7.17) $y'' - 2y' + y = 0$

Die charakteristische Gleichung $p(\lambda) = \lambda^2 - 2\lambda + 1 = 0$ hat die Nullstellen $\lambda_{1,2} = 1$.

Ein Fundamentalsystem lautet daher $y_1(t) = e^t$, $y_2(t) = t e^t$, vgl. (7.13).

Beispiel (7.18) $y^{(4)} + 2y'' + y = 0$

Die charakteristische Gleichung $p(\lambda) = \lambda^4 + 2\lambda^2 + 1 = 0$ hat die Nullstellen $\lambda_{1,2} = i$, $\lambda_{3,4} = -i$.

Ein Fundamentalsystem lautet daher

$$\begin{aligned} y_1(t) &= \cos t, & y_3(t) &= t \cdot \cos t \\ y_2(t) &= \sin t, & y_4(t) &= t \cdot \sin t. \end{aligned}$$

ii) Die inhomogene DGL., Grundlösungsverfahren.

Zur Bestimmung einer partikulären Lösung einer inhomogenen Gleichung lässt sich (neben der Variation der Konstanten) im Fall konstanter Koeffizienten das folgende **Grundlösungsverfahren** oder die **Methode der Greenschen Funktion** anwenden.

Satz (7.19)

Sei w die Lösung der folgenden Anfangswertaufgabe

$$L[w] = 0, \quad w^{(k)}(t_0) = \begin{cases} 0, & k = 0, 1, \dots, n-2 \\ 1, & k = n-1 \end{cases}.$$

Dann ist eine partikuläre Lösung y_p gegeben durch

$$y_p(t) := \int_{t_0}^t G(t, \tau) b(\tau) d\tau, \quad G(t, \tau) := w(t - \tau + t_0).$$

$G(t, \tau)$ heißt **Greensche Funktion** der DGL.

Beispiel (7.20) $y'' - 2y' + y = \frac{e^t}{t^2}$,

vgl. auch (7.14) und (7.17). Zur Anwendung des Grundlösungsverfahrens hat man die folgende homogene AWA zu lösen:

$$L[w] = 0, \quad w(1) = 0, \quad w'(1) = 1.$$

Mit (7.16) findet man $w(t) = (t - 1) e^{t-1}$. Damit folgt für die Greensche Funktion:

$$G(t, \tau) = w(t - \tau + 1) = (t - \tau) e^{t-\tau}$$

und somit für eine partikuläre Lösung

$$y_p(t) = \int_1^t e^{t-\tau} (t - \tau) \frac{e^\tau}{\tau^2} d\tau = e^t (-1 + t - \ln |t|).$$

iii) Spezielle Inhomogenitäten.

Hat die Inhomogenität b eine spezielle Form, so lässt sich eine partikuläre Lösung y_p mitunter durch einen geeigneten **Ansatz** finden.

Hat die Inhomogenität die Form $b(t) = \left(\sum_{j=0}^m \beta_j t^j \right) e^{\mu t}$, so lässt sich der folgende Ansatz verwenden:

a) Falls μ keine Nullstelle des charakteristischen Polynoms p ist:

$$y_p(t) = \left(\sum_{j=0}^m \gamma_j t^j \right) e^{\mu t}, \quad \gamma_j : \text{Parameter}; \quad (7.21)$$

b) Falls μ eine r -fache Nullstelle von p ist:

$$y_p(t) = \left(\sum_{j=0}^m \gamma_j t^j \right) t^r e^{\mu t}. \quad (7.22)$$

Beispiel (7.23) $y'' - y = t e^t$,

Man findet: $\mu = 1$ ist eine einfache Nullstelle des charakteristischen Polynoms $p(\lambda) = \lambda^2 - 1$.

Wir verwenden daher den Ansatz: $y_p(t) = (\gamma_0 + \gamma_1 t) t e^t$.
Setzt man diesen in die Differentialgleichung ein, so folgt:

$$\gamma_1 = -\gamma_0 = \frac{1}{4}, \quad \text{also: } y_p(t) = \frac{t}{4} (t - 1) e^t .$$

Das Superpositionsprinzip (7.24).

Gegeben sei eine inhomogene lineare DGL der Form

$$L[y] = b(t) = b_1(t) + b_2(t) .$$

Sind y_1 bzw. y_2 partikuläre Lösungen der DGLen $L[y] = b_1$ bzw. $L[y] = b_2$, so ist $y_p(t) := y_1(t) + y_2(t)$ eine partikuläre Lösung von $L[y] = b$.

Komplexe Differentialgleichungen (7.25).

Ist b Real- oder Imaginärteil einer komplexwertigen Funktion, also $b(t) = \operatorname{Re}(c(t))$ bzw. $b(t) = \operatorname{Im}(c(t))$, und ist z eine (komplexe) Lösung der DGL $L[z] = c$, so ist $x := \operatorname{Re} z$ bzw. $y := \operatorname{Im} z$ eine (reelle) Lösung der DGL $L[x] = b$ bzw. $L[y] = b$.

Beispiel (7.26) $y'' + 2y' + 5y = e^{-t} (\cos t + \sin(2t))$.

Wir wenden das Superpositionsprinzip an und lösen zunächst:

a) $y'' + 2y' + 5y = e^{-t} \cos t = \operatorname{Re} \{e^{(-1+i)t}\}$.

$\mu = -1 + i$ löst nicht die charakteristische Gleichung $p(\lambda) = \lambda^2 + 2\lambda + 5 = 0$; daher verwenden wir den Ansatz $z_p(t) = C_0 e^{(-1+i)t}$. Diesen in die DGL $z'' + 2z' + 5z = e^{(-1+i)t}$ eingesetzt, liefert $C_0 = 1/3$. Man hat also

$$z_p(t) = \frac{1}{3} e^{(-1+i)t}, \quad y_{p1}(t) = \frac{1}{3} e^{-t} \cos t.$$

b) $y'' + 2y' + 5y = e^{-t} \sin(2t) = \operatorname{Im} \{e^{(-1+2i)t}\}.$

$\mu = -1 + 2i$ ist eine einfache Nullstelle von $p(\lambda)$; wir verwenden daher den Ansatz $z_p = C_0 t e^{(-1+2i)t}$. Diesen in die komplexe Differentialgleichung $z'' + 2z' + 5z = e^{(-1+2i)t}$ eingesetzt, liefert: $C_0 = -i/4$, also $z_p = -i/4 t e^{(-1+2i)t}$.

Damit lautet eine partikuläre Lösung der zweiten DGL

$$y_{p2}(t) = -\frac{t}{4} e^{-t} \cos(2t).$$

Das Superpositionsprinzip liefert nun die folgende partikuläre Lösung für die Ausgangs-DGL

$$y_p(t) = e^{-t} \left(\frac{1}{3} \cos t - \frac{1}{4} t \cos(2t) \right).$$